**FB Go to TSR xy**

**Beschreibung:**

Mit diesem FB bewegt man den TSR absolut vom Nullpunkt (start point)

**Schematische Darstellung:**



**Variablen:**

**Standard In / Out:**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Name: | Typ: | Funktion: | Input/Output |
| xExecute | BOOL | Startbedingung für den FB. | In |
| xBusy | BOOL | = 1 Wenn FB Arbeitet. | Out |
| xDone | BOOL | = 1 Wenn der FB Korrekt abgeschlossen wurde. | Out |
| wState | WORD | Der ENUM Wert (siehe ENUM Tabelle) | Out |
| xError | BOOL | = 1 Wenn es einen Error gab. | Out |

**Spezifisch In / Out:**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| iGotox | INT | Gibt die Ziel Position von x an. In Bezug auf den virtuellen startpoint. | Out |
| iGotoy | INT | Gibt die Ziel Position von x an. In Bezug auf den virtuellen startpoint. | Out |

**Sonstige:**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| iStartPosy | INT | Startpos y. Wird automatisch übergeben (User don’t care) | In/Global |
| iStartPosx | INT | Startpos x. Wird automatisch übergeben (User don’t care) | In/Global |

**Grob Darstellung der Funktionalität:**

****